



山东理工精密官方网站  
SHANDONG POLYTECHNIC PRECISION OFFICIAL WEBSITE  
www.sdlgjmjx.com



销售热线  
0537-6595155



阿里巴巴店铺  
sdlgjmjx.1688.com



企业邮箱  
lgjm@sdlgjmjx.com

地址：山东省济宁市太白湖新区荷花路6号山东理工职业学院内



## 山东理工精密机械有限公司

Precision Machinery CO., Ltd, Shandong polytechnic College

- 科技型中小企业
- 国家高新技术企业
- AGV机器人最佳供应商
- 第九届中国技术市场金桥奖

山 / 东 / 理 / 工 / 精 / 密 / 机 / 械 / 有 / 限 / 公 / 司



## 关于我们

COMPANY PROFILE

山东理工精密机械有限公司是一家研发、生产、销售各种非标异形精密滚珠丝杠副的国家高新技术企业，主要产品有AGV升降丝杠、多级伸缩丝杠、双向自锁丝杠、停车机器人左右旋丝杠、微型丝杠、耐盐雾丝杠等直线传动部件。

公司自主研发设计制造的AGV顶升丝杠已获得国家发明专利和实用新型专利，其中类Kiva型大口径中空丝杠结构简单，易于安装，传递效率高，运行平稳、可靠性高，得到客户的高度认可和充分肯定，是目前国内外众多AGV机器人升降模块首选的最理想结构，多点举升AGV升降丝杠，将同步带轮或齿轮与滚珠螺母做成复合一体式，解决了多支举升AGV升降机构同步性差的痛点问题，同时也提高了丝杠的传递效率，增强了产品的可靠性。

产品出厂前全部采用公司自主研发设计并获得专利的AGV顶升丝杠测试平台测试电流、扭矩、噪音，确保产品100%合格出厂，解决了客户的后顾之忧，大大降低了客户维护及服务成本。

作为国内第一家自主研发并实现标准化和批量化生产超大直径、中空薄壁、静音AGV升降丝杠的企业，公司2017年加入“中国移动机器人（AGV）产业联盟”并成为理事单位，荣获“中国移动机器人核心部件最佳供应商”，一次性通过ISO9001质量管理体系、ISO14001环境管理体系认证，被认定为国家级“高新技术企业”。

2018年公司被认定为科技型中小企业，组建济宁市滚珠丝杠工程实验室，成立市级企业技术中心，AGV空心滚珠丝杠项目获得山东省中小微企业创新创业行动第9名，入围第七届中国创新创业大赛决赛同时被评为中国技术市场金桥奖优秀项目，荣获“第九届中国技术市场金桥奖”，山东省技术先进型企业等荣誉称号。

2019年入围第七届中国创新创业大赛（山东赛区）暨2018年山东省中小微企业创新创业行动计划优胜企业，荣获“创达杯”济宁市创新创业大赛第四名。

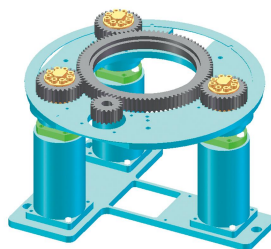
目前公司获得实用新型等专利30多项，发明专利3项。

公司长期坚持以客户为中心，坚持品质就是企业生存的基石这一宗旨，恪守产品创新为关键，满足客户需求为目的的经营理念，用我们专业化的设计和制造能力，与国内外广大客商精诚合作，实现共赢。

### 多支举升结构

可制作3支4支丝杆同时举升丝杠，螺母为齿轮或同步轮复合一体

IT CAN MAKE THREE FOUR SCREW RODS AND LIFT SCREW NUT SIMULTANEOUSLY AS A COMPOSITE OF GEAR OR SYNCHRONOUS WHEEL.



### 单支举升结构

类KIVA型AGV举升机构——采用大口径空心丝杠，结构简节省空间易于安装

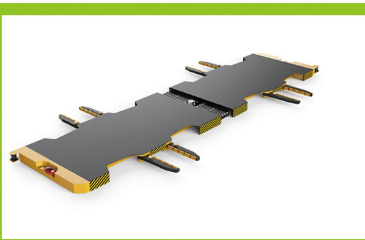
KIVA-LIKE AGV LIFTING MECHANISM-USING LARGE CALIBER HOLLOW SCREW, SIMPLE STRUCTURE, SPACE SAVING AND EASY INSTALLATION



# 产品说明

## PRODUCT DESCRIPTION

# AGV



## 停车机器人丝杠

### PARKING ROBOT SCREW



AGV专用大孔径顶升丝杠

AGV SPECIAL LARGE APERTURE LIFTING SCREW

### AGV 专用大孔径顶升丝杠副技术参数

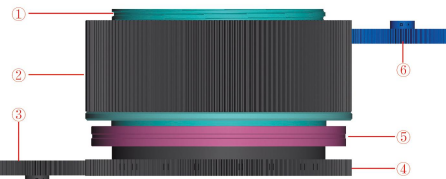
| 规格代号    | 公称直径 (mm) | 公称导程 (mm) | 丝杠外径 (mm) | 滚珠直径 (mm) | 丝杠长度 (mm) | 丝杠孔径 (mm) | 循环列数 | 螺母长度 (mm) | 螺母外径 (mm) | 法兰外径 (mm) | 法兰厚度 (mm) | 动载荷 Ca (KN) | 静载荷 Coa (KN) | 顶升高度 (mm) |
|---------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|------|-----------|-----------|-----------|-----------|-------------|--------------|-----------|
| 12010-3 | 121       | 10        | 120       | 6.35      | 202       | 84        | 3    | 163       | 156       | 156       | 0         | 43.2        | 252.6        | 80-90     |
| 16210-3 | 160       | 10        | 158       | 5.953     | 182       | 130       | 3    | 52        | 200       | 228       | 10        | 45.5        | 260.8        | 60-80     |
| 21010-2 | 210       | 10        | 209       | 6.35      | 177       | 182       | 2    | 45        | 250       | 275       | 10        | 40.2        | 310.5        |           |
| 26210-2 | 263.5     | 10        | 262       | 6.35      | 182       | 232       | 2    | 49        |           |           |           | 43.1        | 328.4        |           |
| 26210-3 |           |           |           |           | 185       |           | 3    | 52        | 300       | 325       | 10        | 61.1        | 492.6        |           |

注：以上产品均可根据客户需求来图定制



停车机器人丝杠

PARKING ROBOT SCREW



AGV丝杠组装示意图

SCHEMATIC DIAGRAM OF AGV SCREW ASSEMBLY

| 序号 | 组件名称   | 序号 | 组件名称   |
|----|--------|----|--------|
| 1  | 顶升丝杠副  | 4  | 升降随动齿轮 |
| 2  | 导向齿轮   | 5  | 滚柱交叉轴承 |
| 3  | 升降驱动齿轮 | 6  | 旋转驱动齿轮 |

## 荣誉资质

QUALIFICATION HONOR



## 应用案例

APPLICATION CASE



## 专利保护

PATENT PROTECTION



## 主要客户

MAIN CUSTOMER